

УДК 517.955

© Н. И. Погодаев

**О РЕШЕНИЯХ ЗАДАЧИ ГУРСА-ДАРБУ С ГРАНИЧНЫМИ И РАСПРЕДЕЛЕННЫМИ УПРАВЛЕНИЯМИ**

Пусть  $I_1 = [0, a]$ ,  $I_2 = [0, b]$ ,  $a, b > 0$ ,  $\Omega = I_1 \times I_2$ ;  $X = \mathbb{R}^N$ ,  $Y = \mathbb{R}^M$ ;  $C(\Omega, X)$ ,  $C(I_1, X)$ ,  $C(I_2, X)$  — пространства непрерывных отображений соответственно из  $\Omega$ ,  $I_1$ ,  $I_2$  в  $X$  с суп-нормами;  $\mathcal{L}(Y, X)$  — пространство непрерывных линейных операторов из  $Y$  в  $X$  (матриц размера  $N \times M$ ).

Рассмотрим управляемую систему

$$z_{xy} = F(x, y, z(x, y)) + A(x, y, z(x, y))u(x, y), \tag{1}$$

$x \in I_1$ ,  $y \in I_2$ ,  $z \in X$  с граничными условиями

$$z(x, 0) = \varphi(x) + \int_0^x u^1(s) ds, \quad z(0, y) = \psi(y) + \int_0^y u^2(t) dt, \quad \varphi(0) = \psi(0) \tag{2}$$

и со смешанными ограничениями на управления

$$u(x, y) \in \mathcal{U}(x, y, z(x, y)), \quad u^1(x) \in \mathcal{U}_1(x, \mathcal{V}_1(z)(x)), \quad u^2(y) \in \mathcal{U}_2(y, \mathcal{V}_2(z)(y)). \tag{3}$$

Здесь  $A: \Omega \times X \rightarrow \mathcal{L}(Y, X)$ ,  $F: \Omega \times X \rightarrow X$  — однозначные отображения;  $\mathcal{U}: \Omega \times X \rightarrow Y$ ,  $\mathcal{U}_1: I_1 \times X \rightarrow X$ ,  $\mathcal{U}_2: I_2 \times X \rightarrow X$  — многозначные отображения с компактными значениями;  $\mathcal{V}_1: C(\Omega, X) \rightarrow C(I_1, X)$ ,  $\mathcal{V}_2: C(\Omega, X) \rightarrow C(I_2, X)$  — непрерывные нелинейные операторы;  $\varphi \in C(I_1, X)$ ,  $\psi \in C(I_2, X)$ .

Наряду с ограничениями (3) будем рассматривать ограничения

$$u(x, y) \in \text{co } \mathcal{U}(x, y, z(x, y)), \quad u^1(x) \in \text{co } \mathcal{U}_1(x, \mathcal{V}_1(z)(x)), \quad u^2(y) \in \text{co } \mathcal{U}_2(y, \mathcal{V}_2(z)(y)) \tag{4}$$

и

$$u(x, y) \in \text{ext co } \mathcal{U}(x, y, z(x, y)), \quad u^1(x) \in \text{ext co } \mathcal{U}_1(x, \mathcal{V}_1(z)(x)), \quad u^2(y) \in \text{ext co } \mathcal{U}_2(y, \mathcal{V}_2(z)(y)), \tag{5}$$

где символ  $\text{co } E$  обозначает выпуклую оболочку множества  $E$ , а  $\text{ext co } E$  — совокупность всех крайних точек множества  $\text{co } E$ .

**О п р е д е л е н и е 1.** Решением управляемой системы (1)–(3) называется четверка  $(z, u, u^1, u^2)$ ,  $z \in C(\Omega, X)$ ,  $u \in L_1(\Omega, Y)$ ,  $u^1 \in L_1(I_1, X)$ ,  $u^2 \in L_1(I_2, X)$ , такая, что

$$z(x, y) = \varphi(x) + \psi(y) - \varphi(0) + \int_0^x u^1(s) ds + \int_0^y u^2(t) dt + \int_0^x \int_0^y (F(s, t, z(s, t)) + A(s, t, z(s, t))u(s, t)) ds dt,$$

и почти всюду выполняются включения (3). Аналогично определяются решения систем (1), (2), (4) и (1), (2), (5).

Множества решений системы (1) с ограничениями (3), (4), (5) обозначим соответственно  $\mathcal{R}$ ,  $\mathcal{R}_{\text{co}}$ ,  $\mathcal{R}_{\text{ext co}}$ .

При определенных и достаточно стандартных предположений относительно функции  $A$ ,  $F$ ,  $\mathcal{U}$ ,  $\mathcal{U}_1$ ,  $\mathcal{U}_2$ ,  $\mathcal{V}_1$  и  $\mathcal{V}_2$ , справедливы следующие утверждения.

**Т е о р е м а 1.** Множества  $\mathcal{R}$ ,  $\mathcal{R}_{\text{co}}$ ,  $\mathcal{R}_{\text{ext co}}$  не пусты и  $\mathcal{R}_{\text{co}}$  является компактом в пространстве

$$C(\Omega, X) \times w-L_1(\Omega, Y) \times w-L_1(I_1, X) \times w-L_1(I_2, X) \quad (6)$$

Здесь  $w-L_1(\Omega, Y)$ ,  $w-L_1(I_1, X)$  и  $w-L_1(I_2, X)$  — соответственно пространства  $L_1(\Omega, Y)$ ,  $L_1(I_1, X)$  и  $L_1(I_2, X)$ , наделенные слабой топологией.

В следующих теоремах предполагаем, что  $\mathcal{U}_2$  не зависит от  $z$ .

**Т е о р е м а 2.**

$$\mathcal{R}_{\text{co}} = \overline{\mathcal{R}} = \overline{\mathcal{R}_{\text{ext co}}},$$

где черта означает замыкание в пространстве (6).

**Т е о р е м а 3.** Если для любого  $(z, u, u^1, u^2) \in \mathcal{R}$  выполняется хотя бы одно из неравенств

$$(i) \quad \mu_2 \left\{ (x, y) \in \Omega : \mathcal{U}(x, y, z(x, y)) \neq \text{co } \mathcal{U}(x, y, z(x, y)) \right\} > 0,$$

$$(ii) \quad \mu_1 \left\{ x \in I_1 : \mathcal{U}_1(x, \mathcal{V}_1(z)(x)) \neq \text{co } \mathcal{U}_1(x, \mathcal{V}_1(z)(x)) \right\} > 0,$$

$$(iii) \quad \mu_1 \left\{ y \in I_2 : \mathcal{U}_2(y) \neq \text{co } \mathcal{U}_2(y) \right\} > 0,$$

то

$$\mathcal{R}_{\text{co}} = \overline{\mathcal{R}_{\text{co}} \setminus \mathcal{R}} = \overline{\mathcal{R}_{\text{co}} \setminus \mathcal{R}_{\text{ext co}}}.$$

Здесь  $\mu_2$  — мера Лебега на  $\mathbb{R}^2$ ,  $\mu_1$  — мера Лебега на  $\mathbb{R}$ .

**Т е о р е м а 4.** Множество  $\mathcal{R}$  является замкнутым в пространстве (6) тогда и только тогда, когда для каждого  $(z, u, u^1, u^2) \in \mathcal{R}$  выполняются равенства

$$(i) \quad \mathcal{U}(x, y, z(x, y)) = \text{co } \mathcal{U}(x, y, z(x, y)) \text{ почти всюду на } \Omega,$$

$$(ii) \quad \mathcal{U}_1(x, \mathcal{V}_1(z)(x)) = \text{co } \mathcal{U}_1(x, \mathcal{V}_1(z)(x)) \text{ почти всюду на } I_1,$$

$$(iii) \quad \mathcal{U}_2(y) = \text{co } \mathcal{U}_2(y) \text{ почти всюду на } I_2.$$

В основу доказательств положены теоремы о непрерывных селекторах многозначных отображений с невыпуклыми значениями [1], [2] и теоремы о неподвижных точках.

Автор выражает признательность А. А. Толстоногову за постановку задачи и постоянное внимание к работе.

### Список литературы

1. Tolstonogov A. A., Tolstonogov D. A.  $L_p$ -continuous extreme selectors of multifunctions with decomposable values: existence theorems // Set-Valued Analysis. 1996. Vol. 4. №. 2. P. 173–203.
2. Tolstonogov A. A., Tolstonogov D. A.  $L_p$ -continuous extreme selectors of multifunctions with decomposable values: relaxation theorems // Set-Valued Analysis. 1996. Vol. 4. No. 3. P. 237–269.

Погодаев Николай Ильич  
ИДСТУ СО РАН,  
Россия, Иркутск  
e-mail: progo@mail.ru